



Konservative Interpolation zwischen blockstrukturierten Hexaedergittern

Hans-Peter Kersken, SISTEC

SISTEC-Workshop

5. November 2001

Köln

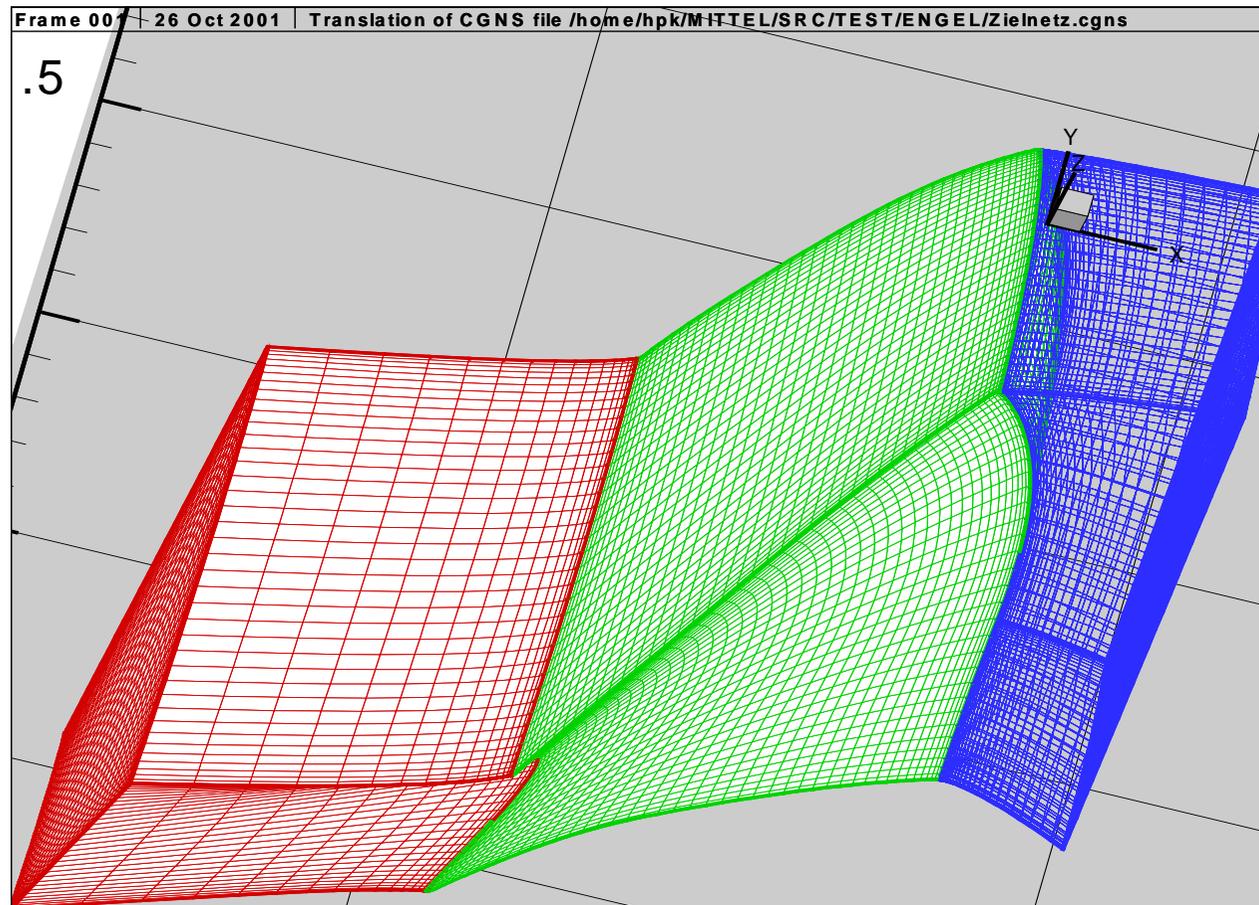


Übersicht

- ▶ **Motivation**
- ▶ **Algorithmus**
- ▶ **Implementierung**
- ▶ **Ergebnisse**
- ▶ **Zusammenfassung**

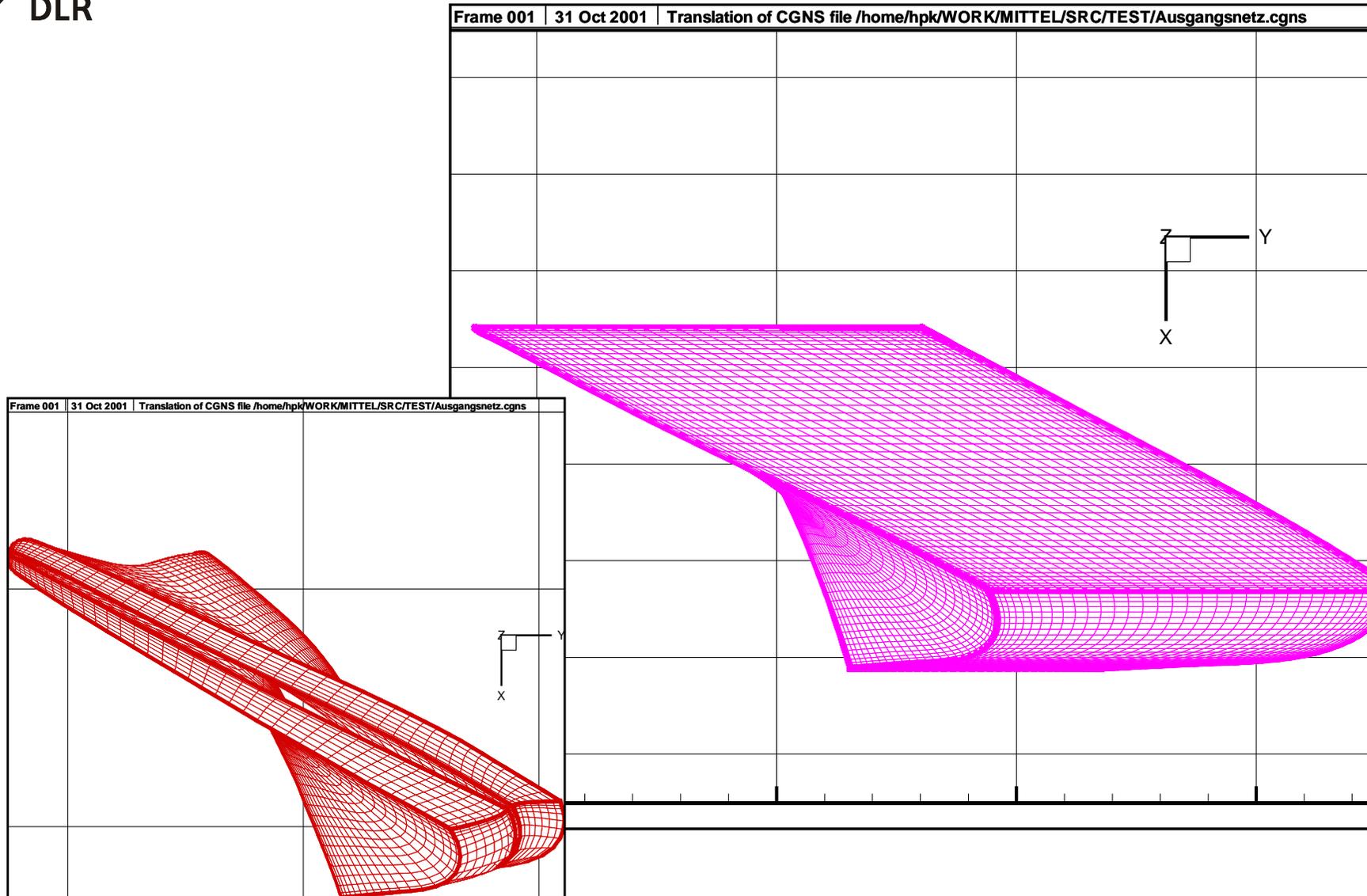


Blockstrukturierte Hexaedergitter





Motivation





Interpolationsalgorithmus

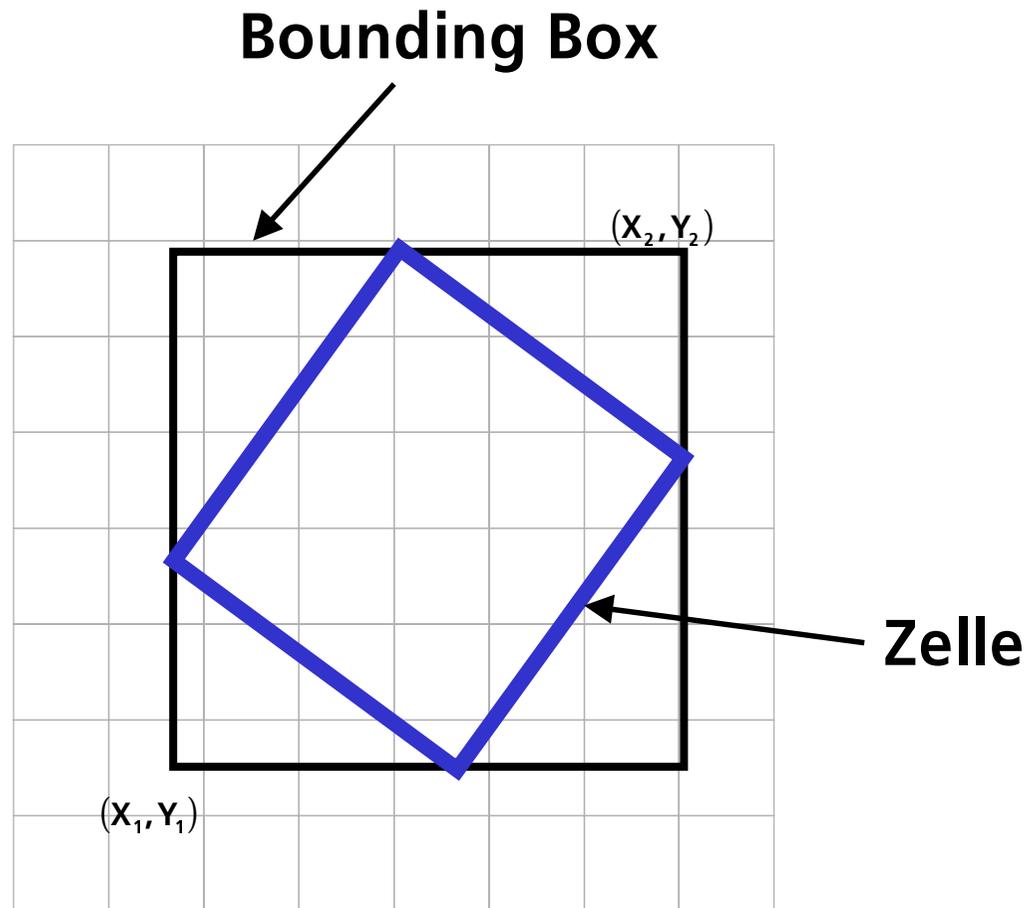
- ▶ **Finde Schnittvolumina zwischen Zellen des neuen und alten Gitters**
- ▶ **Finde überlappende Zelle (Bounding box tree)**
- ▶ **Berechne Schnittvolumina (Hexaederzerlegung)**
- ▶ **Berechne neue Werte auf dem Zielgitter**

$$\rho_j^{\text{neu}} = \frac{1}{V_j} \sum_{v_{ij} \neq 0} \rho_i^{\text{alt}} v_{ij}$$

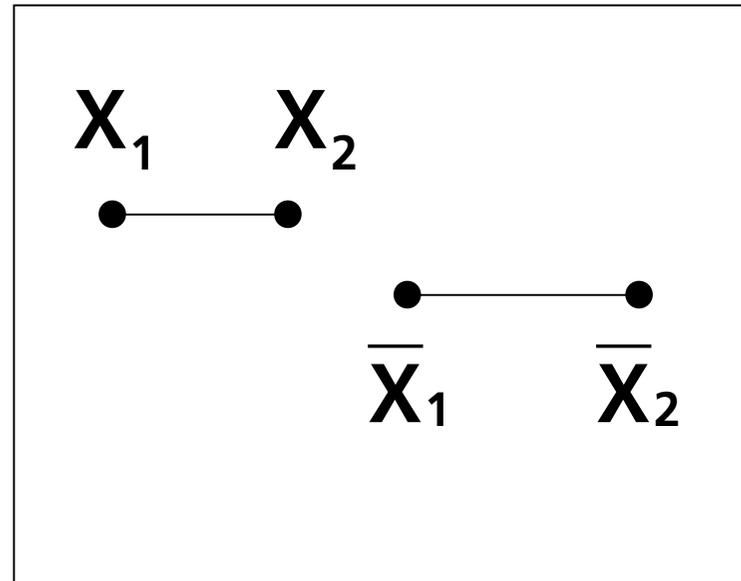
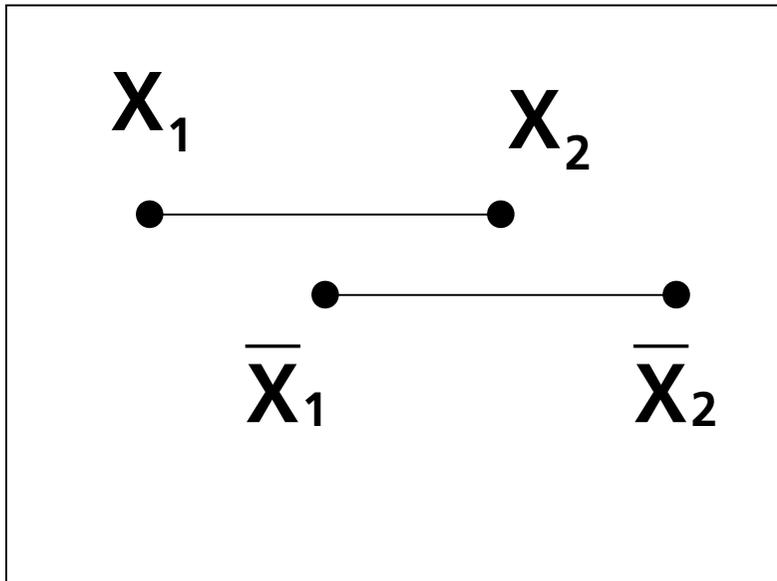
**Conservative Remapping and Region Overlays by
Intersecting Arbitrary Polyhedra, Jeffrey Grandy, JCP, 1999**



Bounding Box



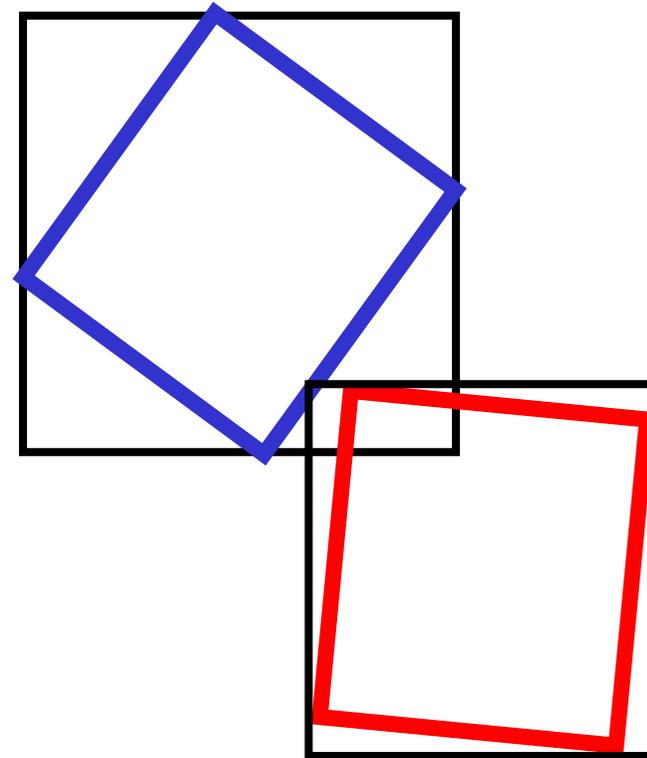
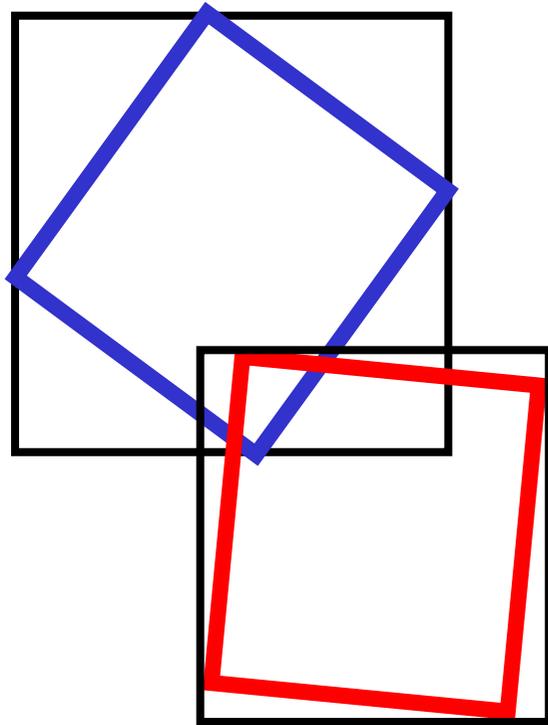
Test auf Überlappung 1D



$$X_1 < \bar{X}_2 \quad \wedge \quad X_2 > \bar{X}_1$$

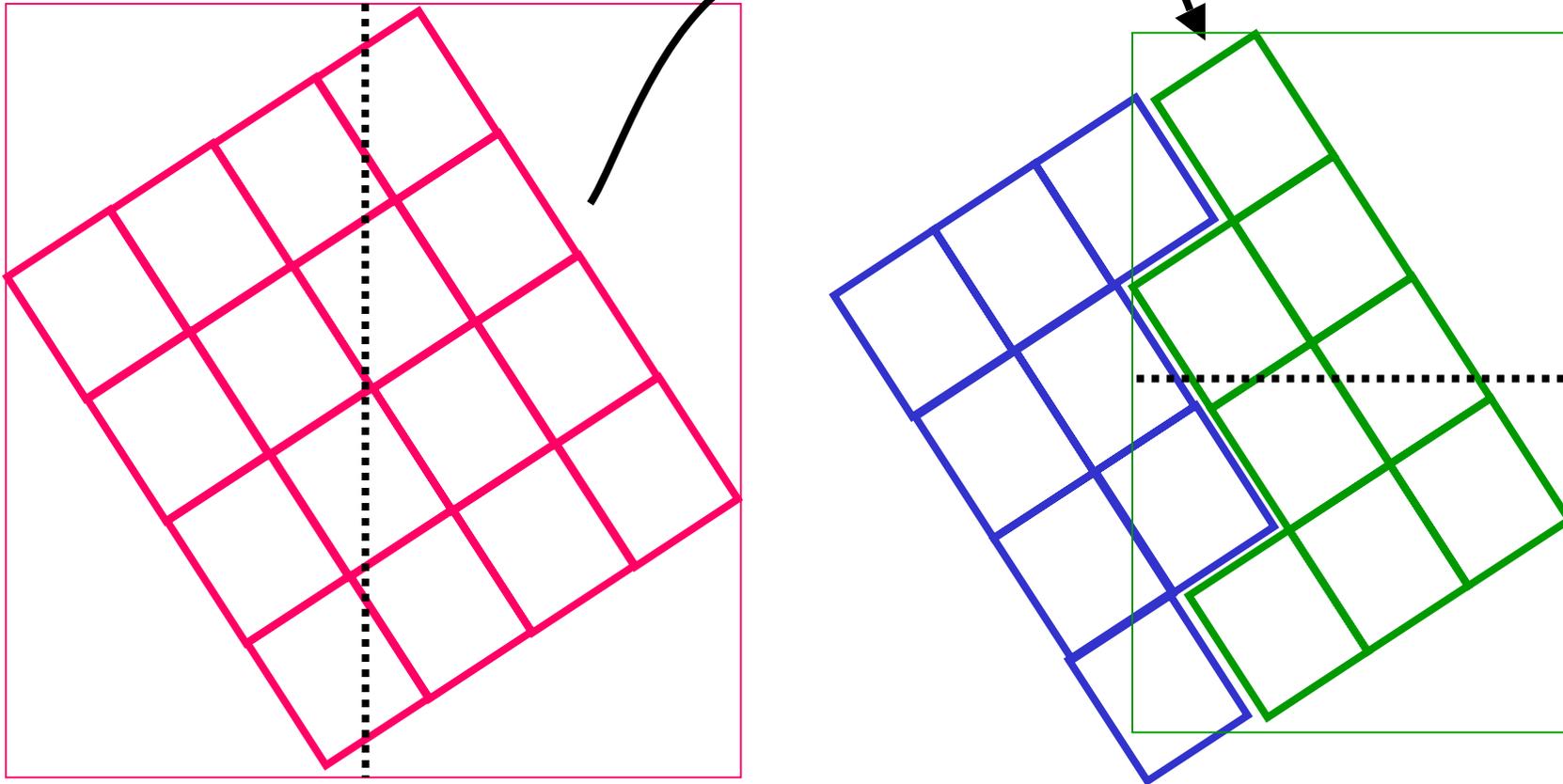


Test auf Überlappung 2D

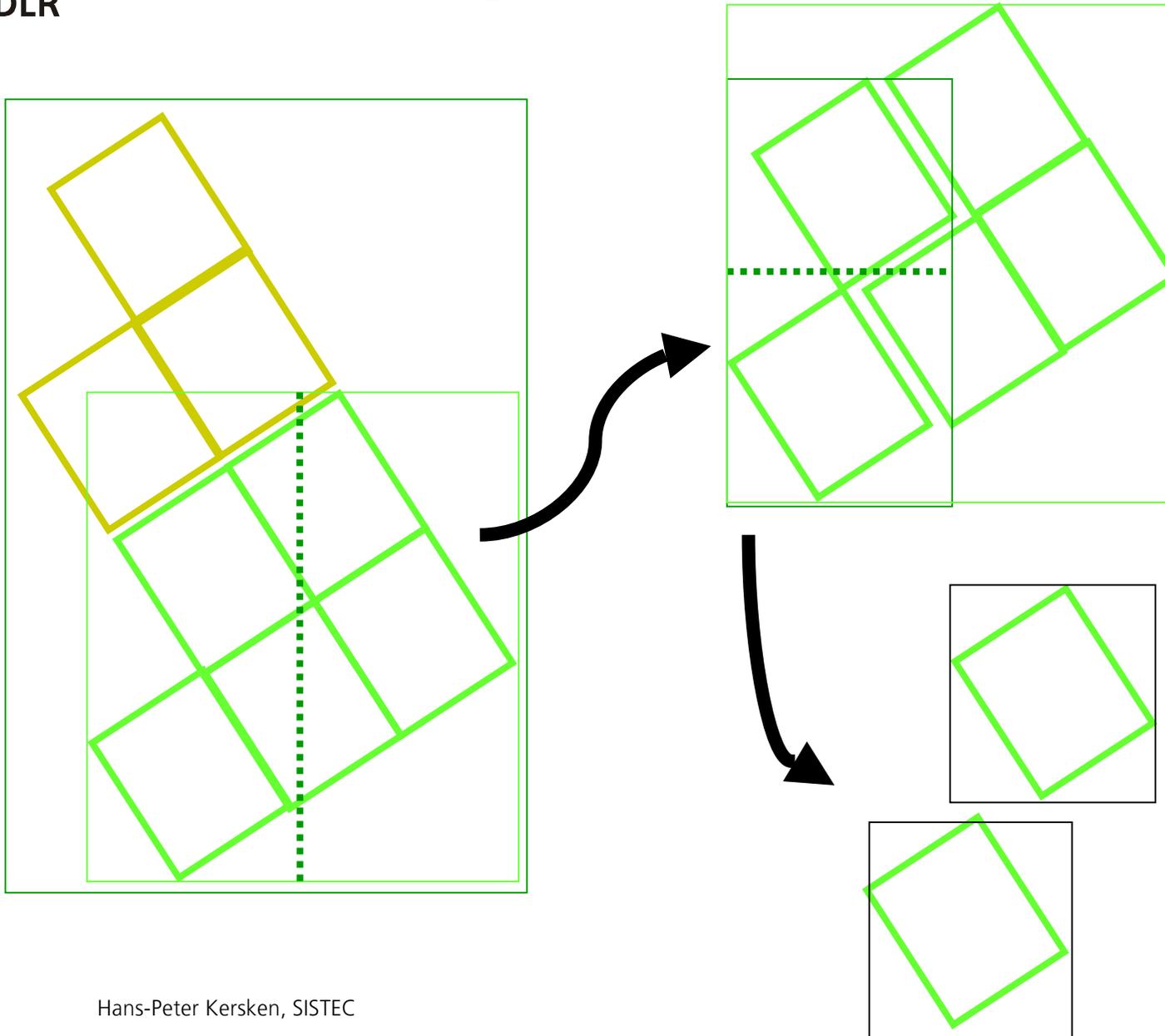


$$\begin{aligned} X_1 < \bar{X}_2 & \wedge X_2 > \bar{X}_1 \\ Y_1 < \bar{Y}_2 & \wedge Y_2 > \bar{Y}_1 \end{aligned}$$

Bounding Box Tree (I)

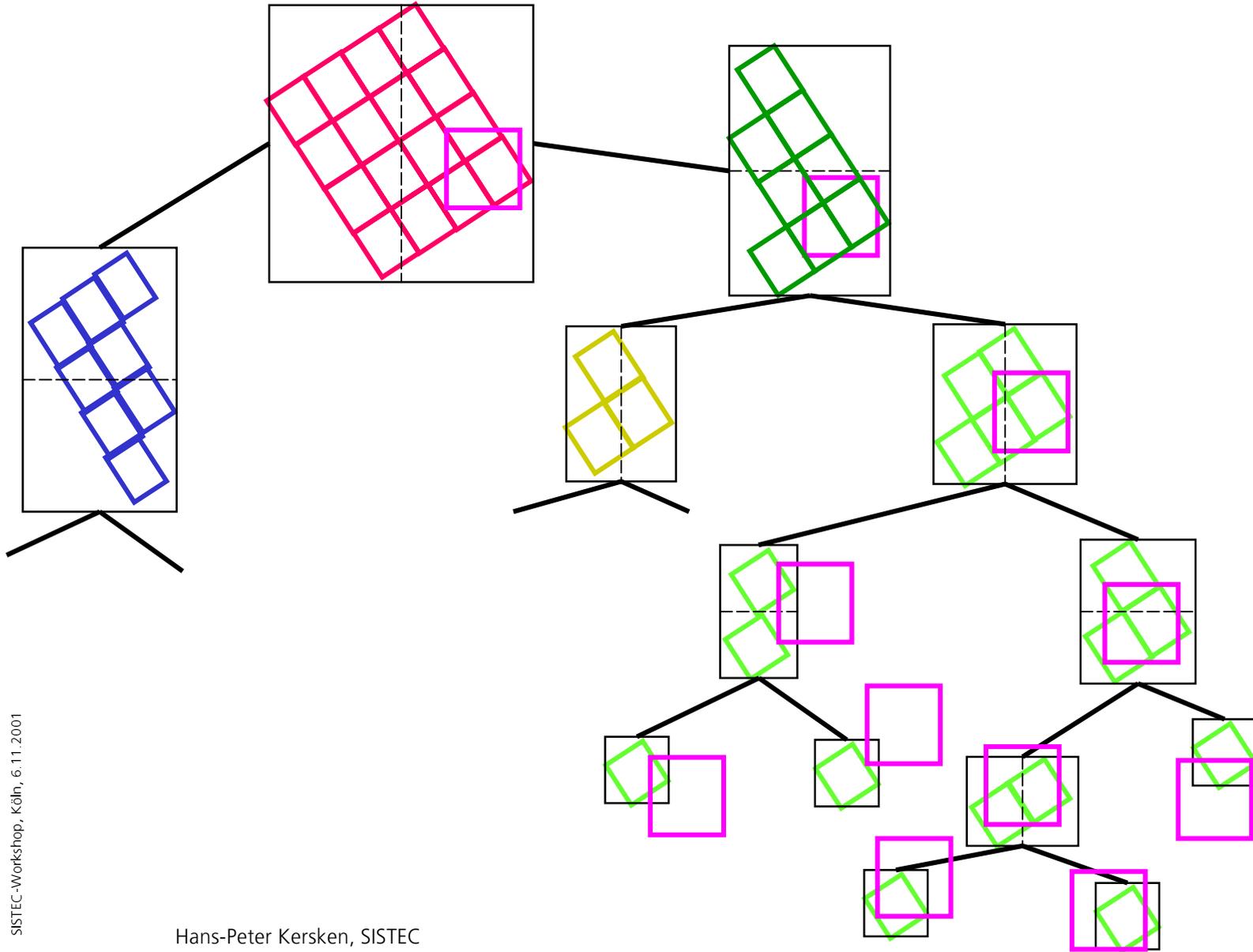


Bounding Box Tree(II)



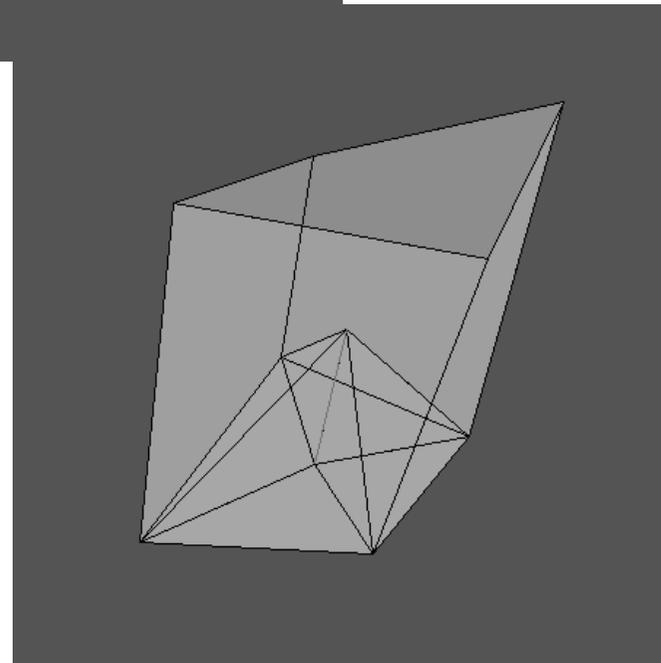
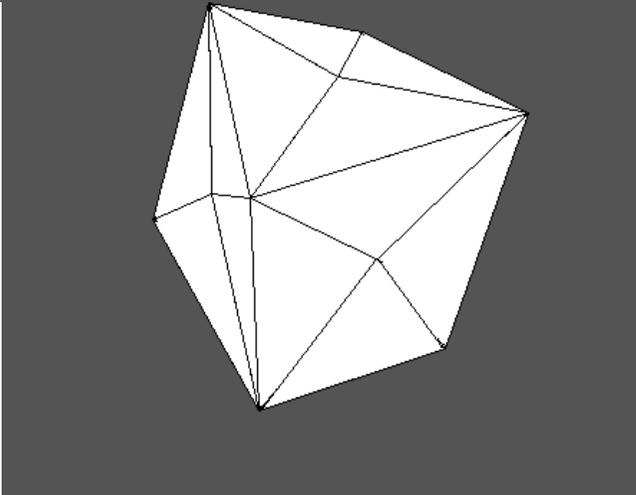
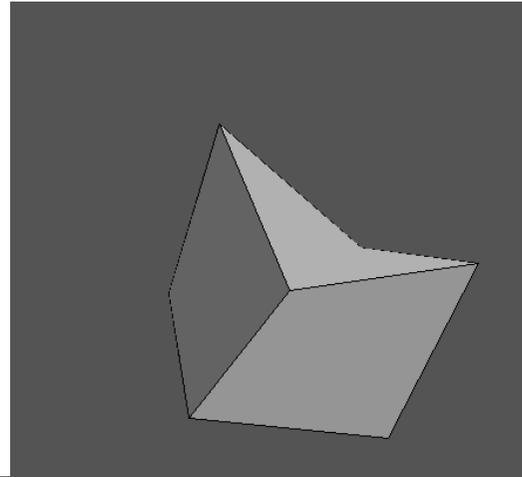
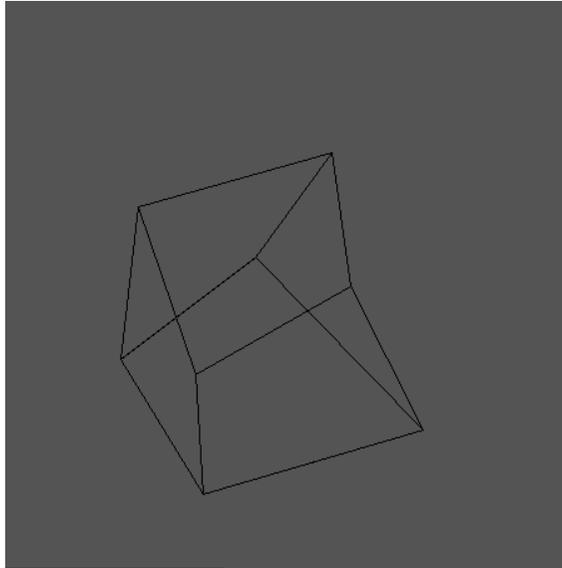


Bounding Box Tree - Suche



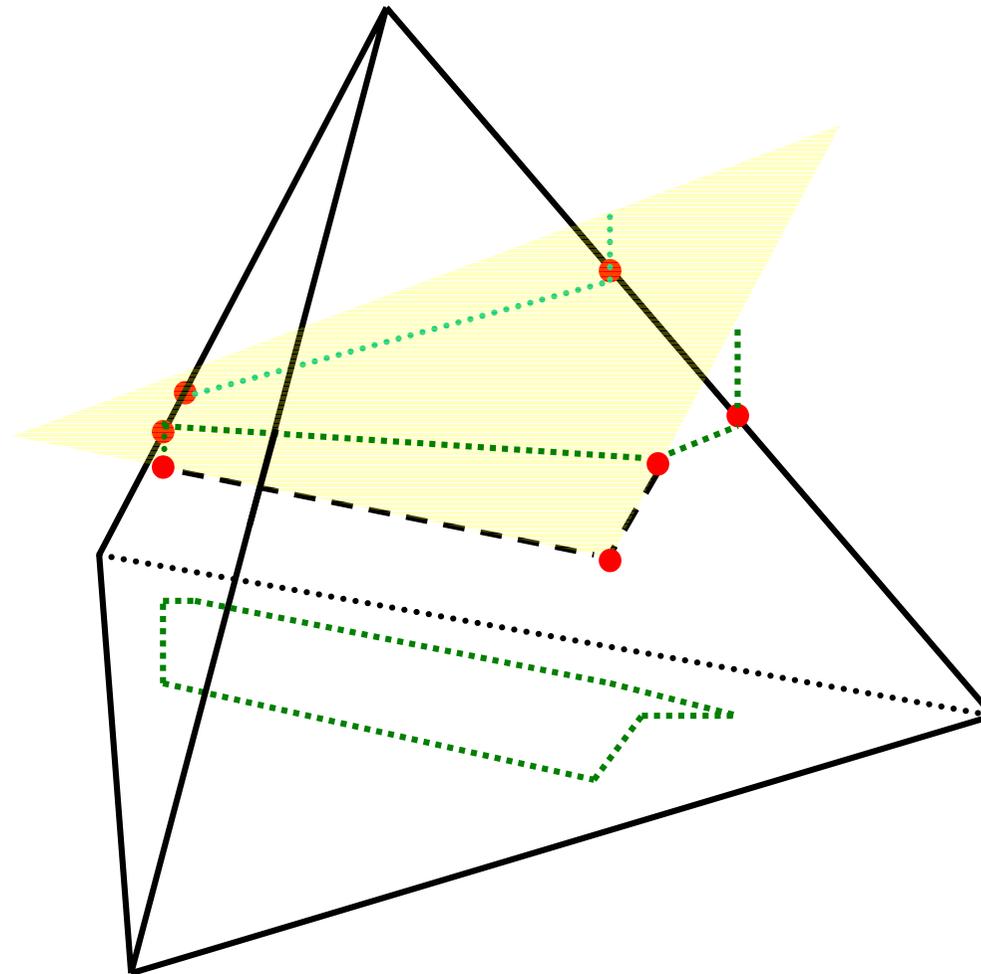


Hexaederzerlegung



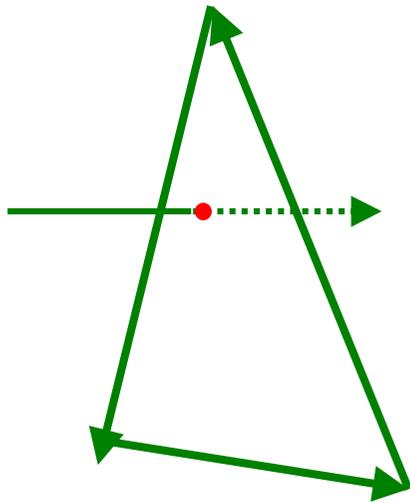
Berechnung der Schnittvolumina

Tetraeder-Dreieck Schnittpunkte





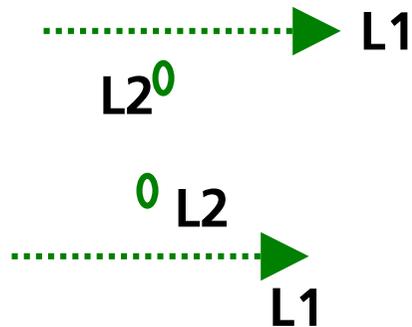
Segment-Dreieck-Schnittpunkte



Geradengleichung: $Q(t) = tU + P$

Plücker-Koordinaten: $L = \{U : U \times P\} = \{U : V\}$

$$w = U_1 \quad V_1 + U_2 \quad V_2$$



$w < 0$ L1 dreht im Uhrzeigersinn um L2

$w > 0$ L1 dreht gegen Uhrzeigersinn um L2



Numerische Probleme

- ▶ **Endliche Genauigkeit erschwert:**
 - ▶ **Eindeutige Identifikation degenerierter Fälle**
 - **Segment-Segment-Schnitte**
 - **Segment-Knoten-Schnitte**
 - **Segment parallel zu Dreiecksfläche**
 - ▶ **Exakte Berechnung der Schnittpunkte**



Programmablauf (I)

intersect:

Für jeden zugeordneten Block des Ausgangsgitter:

Lese Blockgeometrie

Für jeden Block des Zielgitters:

Lese Blockgeometrie

Für jeden Drehwinkel:

Für jede Zelle des Zielblocks

Finde überlappende Zellen des Ausgangsblocks

Berechne und speichere Schnittvolumina

Schreibe Ergebnisdatei



Programmablauf (II)

average:

Für jeden Block des Ausgangsgitter:

Lese Blockgeometrie

Lese Strömungsgrößen

Für jeden Block Zielgitter:

Lese Blockgeometrie

**Lese Datei mit Schnittdaten
für Ziel/Ausgangs-Block-Paar**

Berechne Werte auf dem Zielgitter

Schreibe Werte in CGNS-Datei



Implementierung

- ▶ **C++**
- ▶ **C-Felder**
- ▶ **MPI-parallelisiert auf Block-Ebene**
- ▶ **7219 Programmzeilen**
 - ▶ **2636 Kommentare**
 - ▶ **784 CGNS-Interface**
 - ▶ **3799 Kernalgorithmus**



Beispiel

Zielgitter	3 Blöcke, 112640 Zellen
Ausgangsgitter	10 Blöcke, 70016 Zellen
Pitchwinkel	25,71°
Zell-Zell-Schnitte	12 · 10⁶
Zell-Tetraeder-Schnitte	60 · 10⁶
Tetraeder-Dreick-Schnitte	353 · 10⁶
Segment-Ebenen-Schnitte	1174 · 10⁶
Erhaltungsfehler	0.012 %



Rechenzeiten

▶ ***intersect:***

CPU-Zeit (UltraSparc10) 5516sec

Wallclock-Zeit (5Prozessoren) 1140sec

Speedup 4,8

Schnittzellen-Suche 12%

Schnittvolumen-Berechnung 88%

▶ ***average:***

CPU-Zeit 63sec



Zusammenfassung

- ▶ **Konservative Interpolation 1. Ordnung**
- ▶ **blockstrukturierte Hexaedergitter**
- ▶ **CGNS I/O**
- ▶ **Parallelisiert**