Entwicklungsprozesse und Testen

Jens Mazzega und Julian Schindler





Entwicklung von Assistenz und Automation

- Wir entwickeln Prototypen, d.h.
 - Agile Entwicklung
 - mit großer Flexibilität
 - bei begrenztem Aufwand
 - mit diversen Tools
- Mit zunehmenden Sicherheits-

anforderungen

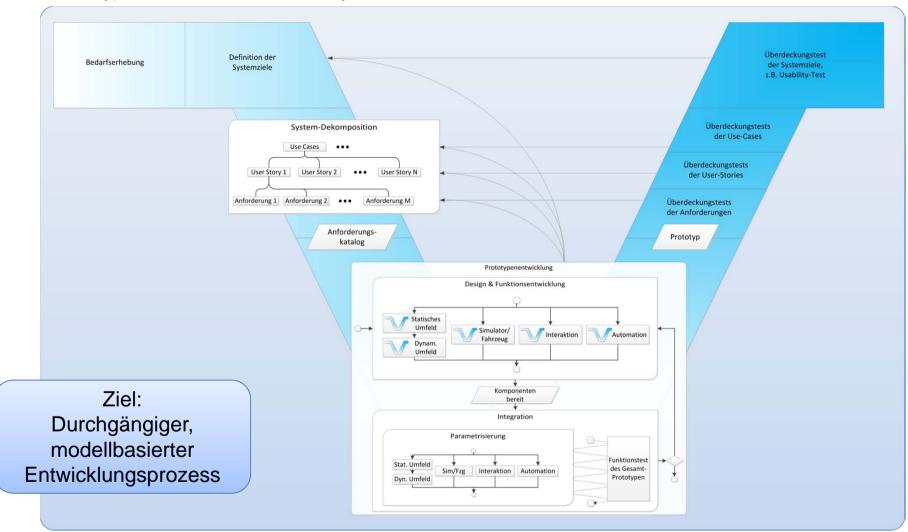
- Einsatz in Simulatoren
- Einsatz in Realfahrzeugen
- auf Teststrecken
- im Realverkehr

z.B. für Anforderungsmanagement,
HMI Design & Ergonomie,
Funktionsentwicklung,
Simulation,
Auswertung,
Testen

Delta zwischen Prototypen und in Produkten verwertbaren Technologiebausteinen möglichst minimieren

→ Hohe Anforderungen an Entwicklungsprozess







Entwicklungsprozess: Von Bedarfserhebung bis Anforderungskatalog

• XJIRA Software

- Zur Begleitung des gesamten Prozesses
- Zur Erfassung von Anforderungen
- Generierung von Anforderungen aus:
 - Analysen von Real- und Simulationsdaten
 - Interaktiven
 Nutzerbefragungen
 - Formalisierungen von Standards, z.B. ISO 26262





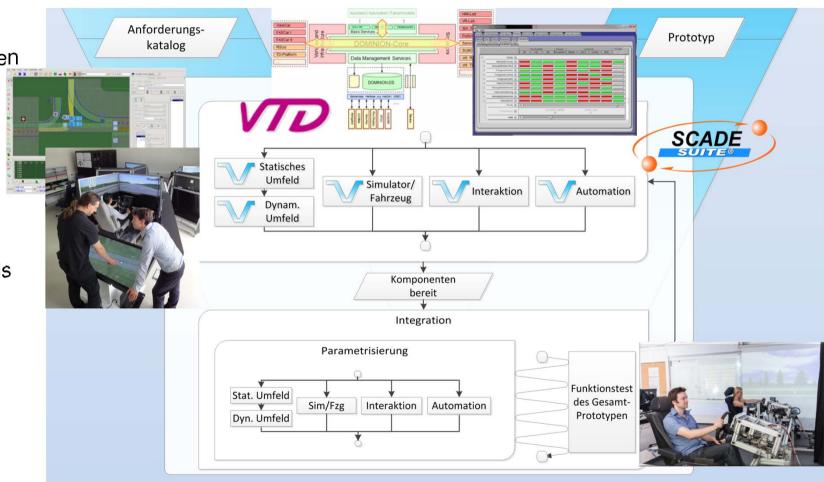
Entwicklungsprozess: Vom Anforderungskatalog zum Prototyp

• Iteratives, agiles Vorgehen

 Komponenten werden in separaten Entwicklungsprozessen bearbeitet

 Integration der Komponenten in interaktiven Tests

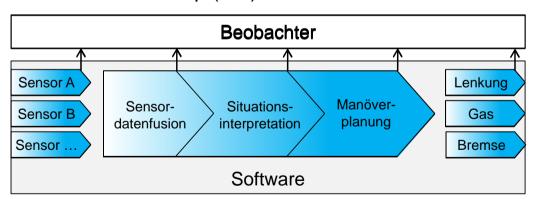
• Verwebung diverser Tools





- Überdeckungstests der Anforderungen: Simulation:
 - Gegeben: definierte Funktionsgrenze
 - Gesucht: Ermittlung der erzielten Funktionsgrenze

Software In the Loop (SIL)



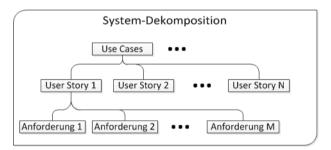
Funktionsgrenze Simulative Ermittlung der Funktionsgrenzen Simulative Verifikation der Funktionsgrenze



Überdeckungstests der Anforderungen Prototyp



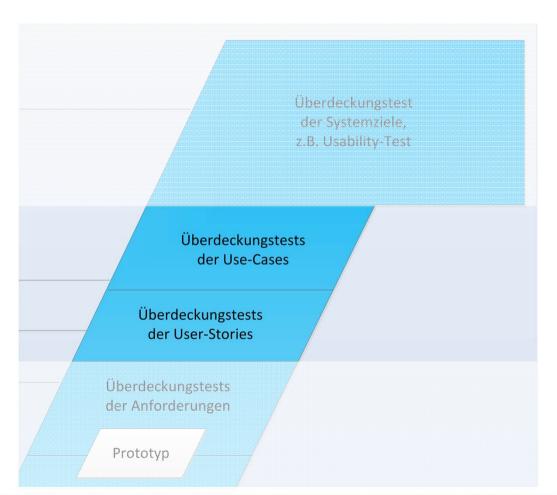
- Überdeckungstests der Use-Cases, User-Stories in der Simulation:
 - Abhängig vom System in bspw. kooperativer oder dynamischer Umgebung







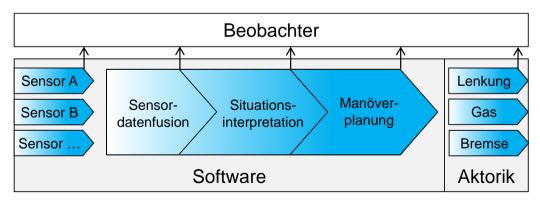


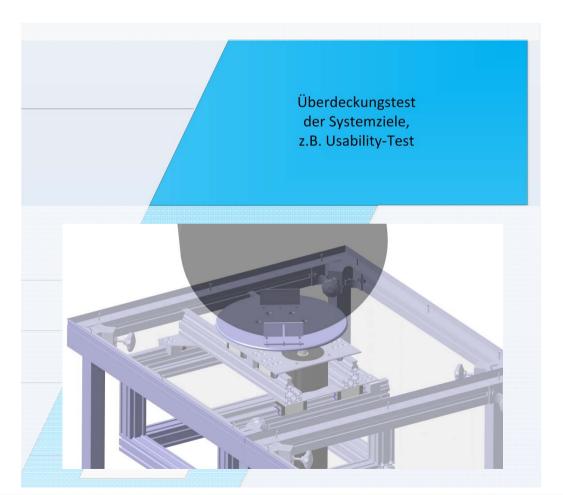




• Überdeckungstests der Systemziele in der Simulation, auf Prüfgeländen und im Realverkehr:

Hardware In the Loop (HIL)

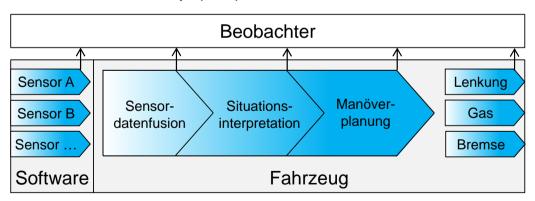


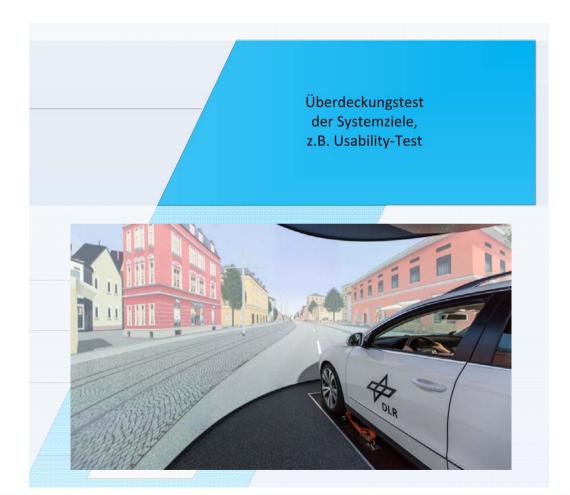




• Überdeckungstests der Systemziele in der Simulation, auf Prüfgeländen und im Realverkehr:

Vehicle In the Loop (VIL)

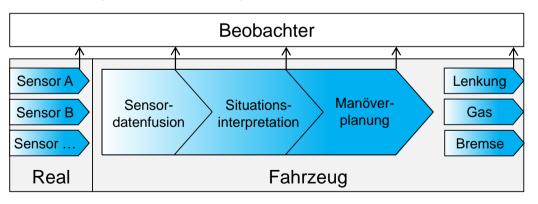


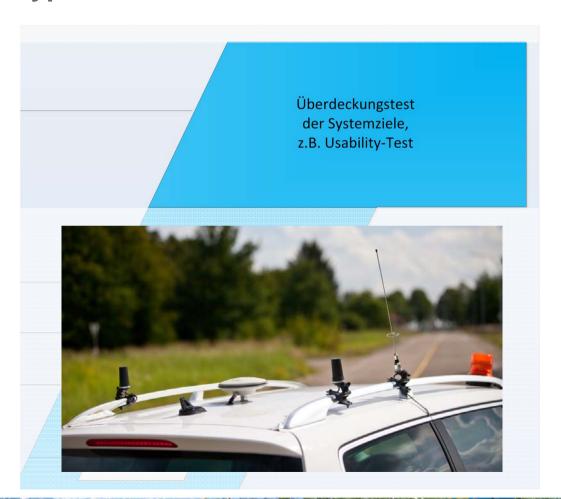




• Überdeckungstests der Systemziele in der Simulation, auf Prüfgeländen und im Realverkehr:

Erprobung auf dem Prüfgelände und im Realverkehr:











Kontakt

Julian Schindler @DLR.de 0531/295-3510

Jens Mazzega @ DLR.de 0531/295-3456



